



## AUFGABE 1: Binary Space Partitioning

In dieser Übung soll das Sichtbarkeitsproblem mittels eines BSP Baumes gelöst werden, für die gesamte Aufgabe muss also der OpenGL Z-Buffer ausgeschaltet sein (`glDisable(GL_DEPTH_TEST)`). Unter [http://www.cg.tu-berlin.de/cg1\\_07.html](http://www.cg.tu-berlin.de/cg1_07.html) steht ein C Programmskelett zur Verfügung, das zu ergänzen ist.

1. Modelle in Form von Dreiecksnetzen sollen geladen und angezeigt werden können. Als Modellformat soll OFF verwendet werden. Dieses ist wie folgt aufgebaut:

| Zeile | Inhalt   | Beschreibung  |
|-------|--|---|
| 1     | OFF  | Datei-Kennung   |
| 2     | V F E  | V: Anzahl der Dreiecksknoten, F: Anzahl der Polygone, E: Anzahl der Kanten              |
| 3     | x y z  | Koordinate des Knotens mit Index 0  |
| 4     | x y z  | Koordinate des Knotens mit Index 1  |
| ...   | x y z  | Koordinate des Knotens mit Index ...  |
| V+2   | x y z  | Koordinate des Knotens mit Index V-1  |
| V+3   | n i <sub>1</sub> i <sub>2</sub> ... i <sub>n</sub> | Polygon mit n Knoten in den Positionen der durch i <sub>k</sub> referenzierten Einträge |
| V+4   | n i <sub>1</sub> i <sub>2</sub> ... i <sub>n</sub> | Polygon mit n Knoten in den Positionen der durch i <sub>k</sub> referenzierten Einträge |
| ...   | n i <sub>1</sub> i <sub>2</sub> ... i <sub>n</sub> | Polygon mit n Knoten in den Positionen der durch i <sub>k</sub> referenzierten Einträge |
| V+F+2 | n i <sub>1</sub> i <sub>2</sub> ... i <sub>n</sub> | Polygon mit n Knoten in den Positionen der durch i <sub>k</sub> referenzierten Einträge |

Implementieren Sie die Funktion `readOff(...)`. Gehen sie davon aus, dass n konstant drei ist, also alle Flächen Dreiecke sind. Legen sie die Modellinformation in der Datenstruktur `TriangleList` ab (siehe `bsp.h`). Generieren Sie aus den Knoten Normalen für jede Facette, implementieren sie dafür die Funktion `computeNormals(...)`. (1 Punkt)

2. Implementieren sie die Funktion `computePartitioningPlane(...)`, welche eine „gute“ Partitionierungsebene aus einer `TriangleList` berechnet. Sie sollen dabei aus der Menge der Ebenen wählen, die durch die Dreiecke in der `TriangleList` aufgespannt werden (sog. `autopartition`). Beachten sie, dass bei der Wahl typischerweise ein Kompromiss zwischen Qualität der Partitionierung und Geschwindigkeit eingegangen werden muss, eine optimale Lösung ist schwierig zu finden. Sie müssen jedoch in der Abnahme der Übung die Wahl ihres Algorithmus begründen und dessen Eigenschaften erklären können. (1 Punkt)
3. Erzeugen sie aus einer `TriangleList` rekursiv einen BSP Baum, implementieren sie dafür die Funktion `constructBsp(...)`. Diese Funktion soll die übergebene `TriangleList` mittels der Funktion `computePartitioningPlane(...)` in zwei Teilräume partitionieren, aus welchen dann rekursiv jeweils wieder ein Unterbaum erzeugt wird. (1 Punkt)
4. Implementieren sie die Funktion `draw(...)`, welche eine `TriangleList` mittels OpenGL zeichnet. Zeichnen sie die Dreiecke als Gittermodell, wobei verdeckte Kanten anders gezeichnet werden (z.B. andere Farbe) als die sichtbaren Kanten. (1 Punkt)
5. Implementieren sie die Funktion `traverse(...)`, welche einen BSP Baum traversiert und für die in den Knoten enthaltenen `TriangleList`s die Zeichenfunktion `draw(...)` aufruft. (1 Punkt)

## AUFGABE 2: Theoriefragen

1. Ein Dreieck wird mittels Gouraud shading gezeichnet. Welches Bild ist zu erwarten, wenn eine Normale in Richtung Lichtquelle zeigt und die anderen Normalen davon abweichen. (1 Punkt)
2. Auf welche der Beleuchtungskomponenten {ambient, diffus, spekulär} hat die Position des Betrachters bei einer ansonsten statischen Szene Einfluss? Begründen Sie Ihre Antwort. (1 Punkt)
3. Bei der Transformation grafischer Primitive ist es notwendig auch ihre Normalen zu transformieren, um die Beleuchtungsrechnung durchzuführen. Im Allgemeinen können Knoten und Normalen jedoch nicht gleich behandelt werden. Sei  $\mathbf{n}$  die Normale der von  $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2$  aufgespannten Ebene und  $\mathbf{M}$  die Transformation, welche auf die Knoten angewandt wird:
  - a) Geben sie ein Beispiel einer Transformation an, bei der  $\mathbf{Mn}$  nicht die Normale der Ebene ist, die durch  $\mathbf{Mv}_1, \mathbf{Mv}_2$  gegeben ist. (0,5 Punkte)
  - b) Um Normalen korrekt zu transformieren, wird die Transponierte der Inversen von  $\mathbf{M}$  gebildet. Zeigen sie, warum  $\mathbf{n}' = (\mathbf{M}^{-1})^T \mathbf{n}$  die transformierte Normale ist. (1 Punkt)
  - c) Unter welchen Umständen kann von der Berechnung von  $(\mathbf{M}^{-1})^T$  abgesehen werden? (0,5 Punkte)
4. Sei  $n$  die Anzahl der Dreiecke in einem Dreiecksnetz. Ein aus diesem Dreiecksnetz erzeugter, balancierter BSP Baum hat typischerweise eine Tiefe von  $O(\log n)$ . Bei welcher Art von Dreiecksnetzen ist jedoch eine Tiefe von  $O(n)$  des BSP Baumes unvermeidbar? Was hat dies für Auswirkungen auf die Rendering-Performance? (1 Punkt)
5. Aus welchem Grund werden beim Aufbau eines BSP Baumes aus einem Dreiecksnetz oftmals die enthaltenen Dreiecke selbst zum Spannen der Partitionierungsebene verwendet? Nennen sie mindestens eine weitere Möglichkeit, Partitionierungsebenen zu bestimmen. (1 Punkt)